

# Chapter 4

## Conservative Hamiltonian Systems of One Degree of Freedom

### 4.1 Hamiltonian 역학계

1차원 역학계

$$m \frac{d^2 q}{dt^2} = F(q, t) \quad (4.1)$$

$$\frac{dq}{dt} = \frac{p}{m}, \quad \frac{dp}{dt} = F \quad (4.2)$$

$$\vec{r} = (q, p) \text{ (위상공간)}, \quad \vec{v} = \left(\frac{p}{m}, F\right) \text{ (속도장)} \quad (4.3)$$

1차원인 경우  $F$ 는 항상 potential 함수로부터 유도된다.

$$V(q, t) = - \int_{q_0}^q F(q', t) dq' \quad (4.4)$$

$$-\frac{\partial V}{\partial q} = F, \quad \frac{p}{m} = \frac{d}{dp} \left( \frac{p^2}{2m} \right) \quad (4.5)$$

$$\text{Def.: } H = \frac{p^2}{2m} + V(q, t) : \text{Hamiltonian 함수} \quad (4.6)$$

운동방정식은

$$\dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p}, \quad \dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q} : \text{Hamilton's eq.} \quad (4.7)$$

이러한 운동방정식에 의해서 지배하는 계를 Hamiltonian 역학계라고 한다.

따라서, 속도장은

$$\vec{v} = \left( \frac{\partial H}{\partial p}, -\frac{\partial H}{\partial q} \right) \quad (4.8)$$

전기계(회로 방정식), 생물학계, 경제학계에도 Hamiltonian 계가 있다.

$(q, p)$ : 일반화된 좌표, 그 공액 운동량

$H(q, p, t)$ 가 시간의 함수가 아니면

$$H = H(q, p) : \text{autonomous Hamiltonian system} \quad (4.9)$$

보존계의 Hamiltonian 함수값의 변화를 보자. (운동을 따라서 일어나는)

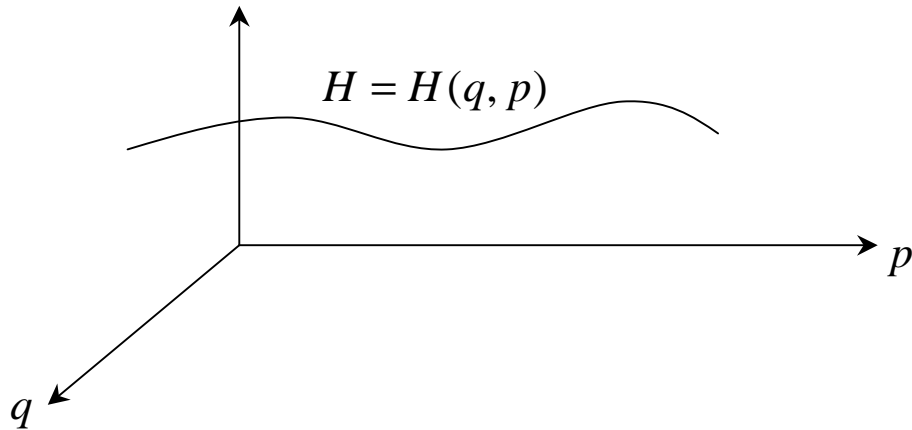
$$\frac{dH}{dt} = \frac{\partial H}{\partial q} \dot{q} + \frac{\partial H}{\partial p} \dot{p} = 0 \quad (4.10)$$

이 되어 운동에 따르는 Hamiltonian 함수값은 보존된다. 이러한 의미에서 보존계

$\therefore$  등 Hamiltonian 선은 불변집합

Newton 역학계인 경우  $H = E$ (총에너지)

Hamiltonian 함수 2차원 위상평면에서 그리고 그 기울기를 보자.

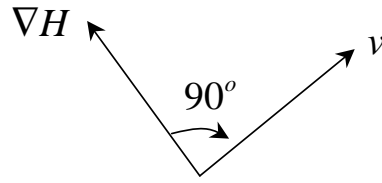


$\nabla H = \left( \frac{\partial H}{\partial q}, \frac{\partial H}{\partial p} \right)$  이 기울기는  $\vec{v}$ 와 서로 직교, 그 크기는 같다.

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \nabla H \quad (4.11)$$

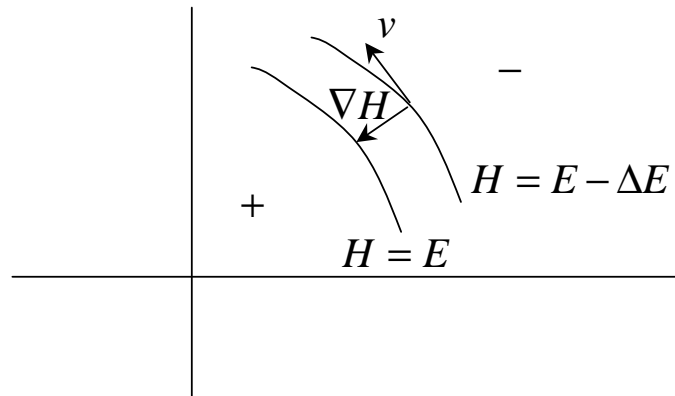
$\vec{v}$ 는 기울기  $\nabla H$ 를  $-90^\circ$  회전시킨 것이다.

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}, \quad -\theta = 90^\circ \quad (4.12)$$



위의 사실을 종합하면, Hamiltonian 계의 phase flow를 쉽게 그릴 수 있다.

- 먼저  $H(q, p)$ 의 등고선을 그려라.



Phase flow는 등고선을 따른다. Flow의 sense는 낮은 에너지쪽 (-)을 오른 쪽에 끼고 흐른다.

$\nabla H$ : 등고선에 직각이고 높은 에너지쪽을 향하고 그 크기는  $H = E$ 와  $H = E - \Delta E$  사이의 거리를  $\Delta l$ 이라고 하면

$$|\nabla H| = \frac{\Delta E}{\Delta l} \quad (4.13)$$

∴ 이웃하는 두 등고선 사이의  $\Delta E$ 는 flow를 따르면서 불변이므로  $\Delta l$ 이 크면  $|\vec{v}|$ 는 작고  $\Delta l$ 이 작으면  $|\vec{v}|$ 는 크다.

### 부동점

$\nabla H = (\frac{\partial H}{\partial q}, \frac{\partial H}{\partial p}) = 0$ 되는 점을 정상점 (stationary point)이라 하는 Hamiltonian 함수의 정상점을 위상흐름의 부동점이 된다.

$$\nabla H = 0 \rightarrow \vec{v} = 0 \quad (4.14)$$

부동점과 H-등고선은 Hamiltonian 역학계 총괄적 양상을 준다.

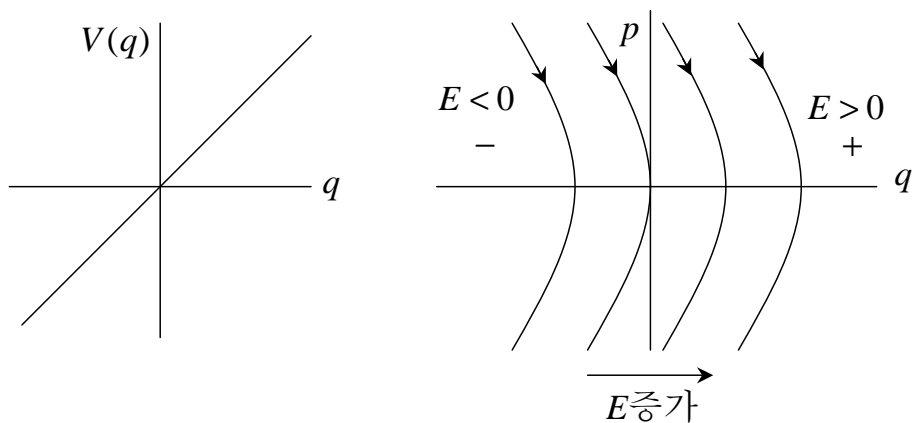
## 4.2 간단한 보기

### 보기 1. 상수역장

$$F = \text{const.} = -a \quad (4.15)$$

$$V(q) = aq(a > 0) \quad (4.16)$$

$$H = \frac{p^2}{2m} + aq = E \quad (4.17)$$



$$q = -\frac{p^2}{2ma} + \frac{E}{a} \quad (4.18)$$

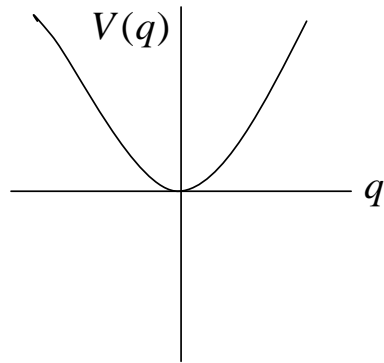
$|p|$ 가 증가할수록  $|v|$ 는 커짐, 등고선 간격이 좁아짐.

### 보기 2. $F$ 가 $q$ 의 선형함수

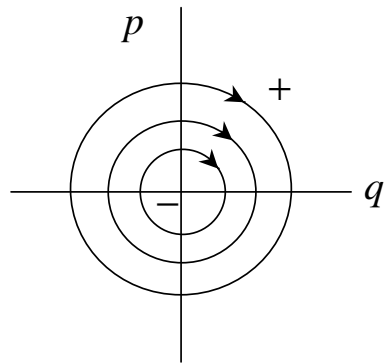
a)  $F = -aq$  linear attraction

b)  $F = aq$  linear repulsion

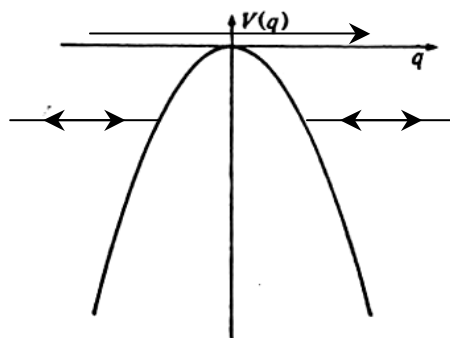
a)  $V = \frac{a}{2}q^2$



$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{a}{2}q^2 \quad (4.19)$$



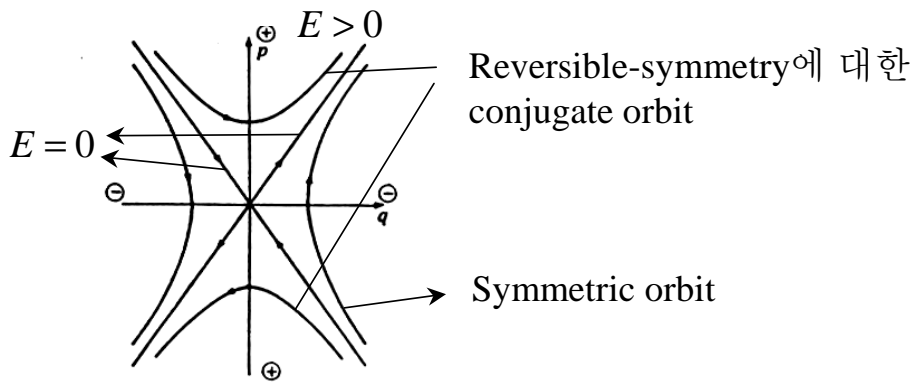
b)  $F = aq \rightarrow V = -\frac{a}{2}q^2$



$$H = \frac{p^2}{2m} - \frac{a}{2}q^2 = E \quad (4.20)$$

$$2mE = p^2 - m^2\gamma^2q^2, \quad \gamma^2 = a/m \quad (4.21)$$

$$= (p + m\gamma q)(p - m\gamma q) \quad (4.22)$$



(0,0)은 부동점이고 불안정 쌍곡선 점

쌍곡선점에 와닿은 두개의 직선은 전혀 다른 성질의 운동을 갈라놓는다.: 분계선(separatrix)

Newton 방정식

$$\ddot{q} = \gamma^2 q \quad (4.23)$$

$$q = A_+ e^{\gamma t} + A_- e^{-\gamma t} \quad (4.24)$$

$$p = m\gamma(A_+ e^{\gamma t} + A_- e^{-\gamma t}) \quad (4.25)$$

$$E = -2m\gamma^2 A_+ A_- \quad (4.26)$$

$A_+$ 와  $A_-$ 의 부호가 운동의 양상을 정한다.

보기 3. 3차식 potential 함수

$$V(q) = \frac{1}{2}\omega^2 q^2 - \frac{1}{3}Aq^3 \quad (A > 0) \quad (4.27)$$

$q = 0$ 에서 중근을 갖고  $q = 3\omega^2/2A$ 에서 다른 근을 갖는다.

$$F(q) = -\frac{\partial V}{\partial q} = \omega^2 q - Aq^2 = 0 \quad (4.28)$$

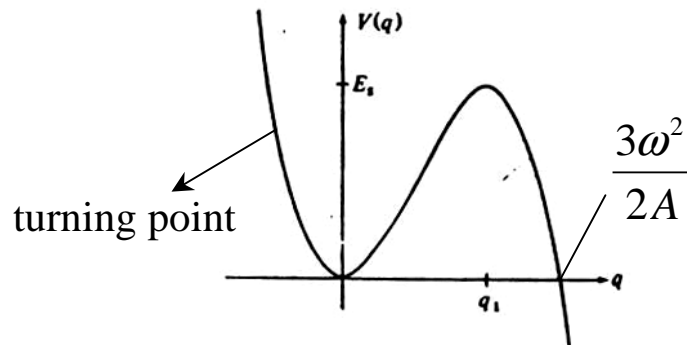
이 되는 점이 ( $p = 0$ 와 함께) 정상점을 준다.

$$\text{정상점: } \vec{r} = (\vec{q}, \vec{p}), \vec{v} = \dot{\vec{r}} = (\dot{\vec{q}}, \dot{\vec{p}}) = 0 \quad (4.29)$$

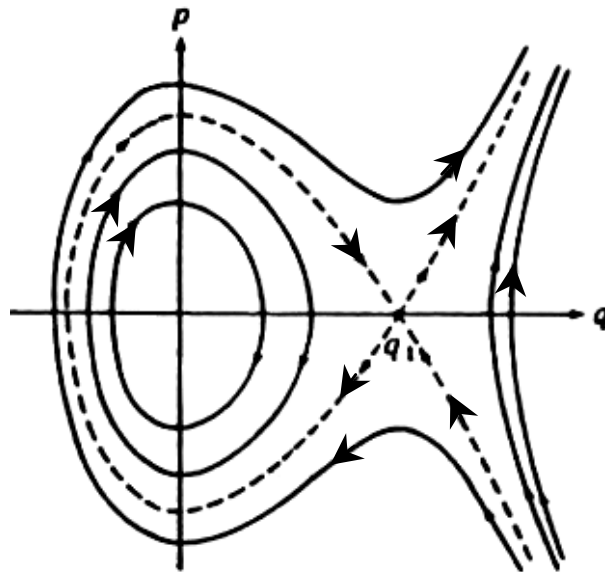
$q = 0$ 와  $q = q_1 = \frac{\omega^2}{A}$ 가 부동점이 된다.

$q = 0$  근방에서는  $V$ 의  $Aq^3$ 항을 무시할 수 있으므로 보기 2 a)에서 본 타원점

$$\frac{\partial^2 V}{\partial q^2} = \omega^2 - 2Aq|_{q=q_1} = \omega^2 - 2\omega^2 < 0 \quad (4.30)$$



보기 2 b)에서 본 쌍곡선 점

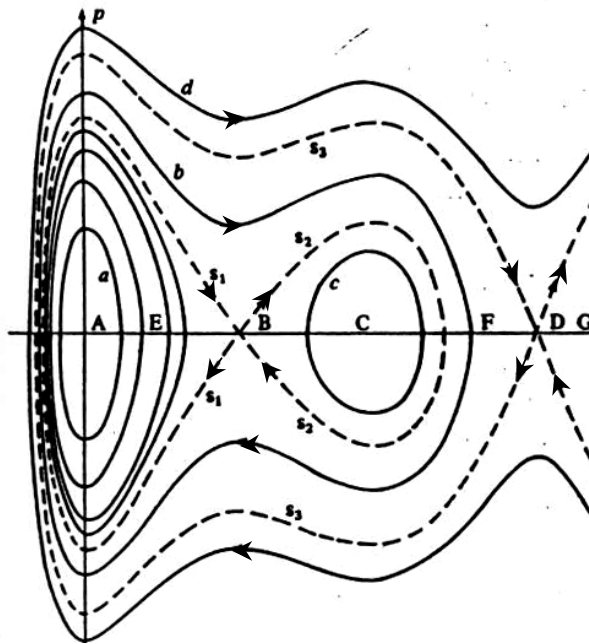
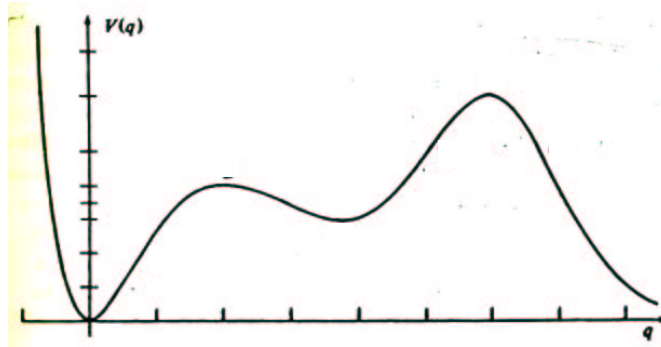


모든 orbits이 symmetric orbits

## 4.3 일반적 운동

### 4.3.1 일반적 potential

Stationary point: phase velocity =  $\vec{0}$ 인 점.  $\rightarrow H$ 의 stationary point.



일반적으로 실수 2변수 함수  $H = H(q, p)$ 의 stationary point는 극대, 극소는 타원점, 안장점은 쌍곡선점을 준다.

$H = \frac{p^2}{2m} + V(q)$ 인 꼴에서는 극대는 생기지 않는다.

$V(q)$ 의 극소: 타원점  $\rightarrow H$ 의 극소  $\rightarrow$  Hamiltonian 계의 타원점  
근방의 phase flow는 시계바늘방향



$V(q)$ 의 극대: 쌍곡선점  $\rightarrow H$ 의 saddle

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{m} & 0 \\ 0 & V''(q) \end{pmatrix} \rightarrow \Delta = \frac{V''(q)}{m} \quad (4.31)$$

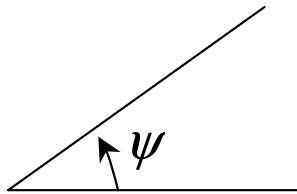
$\Delta > 0 \rightarrow \frac{1}{m} > 0$ 이므로 극소,

$\Delta < 0 \rightarrow$  saddle point

### 4.3.2 위치공간에서의 회전운동

실수 위치공간에서의 운동이 항상  $(-\infty, \infty)$ 에서 일어날 필요는 없다.

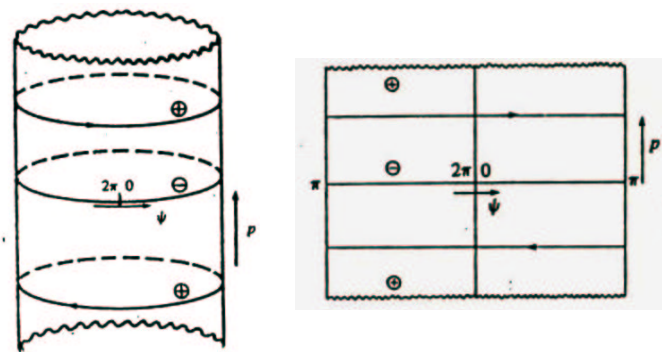
자유회전운동을 보면



$$H = \frac{p^2}{2G} \quad G : \text{관성능률} \quad (4.32)$$

회전각  $\psi$ 를 잡아주면,  $\psi$ 는  $\{0, 2\pi\}$  사이에서 운동 따라서 위치공간은 원. 그 구간의 양끝만 명시해 주면 된다.

그 공액운동량 각 운동량  $p$ 는 얼마든지 클 수 있다. 위상운동은 기다란 원통



$\psi = \pi$ 되는 선을 잘라서 펴보면 기다란 유한폭을 가진 평면

$p = 0$   $\psi$ 는 임의의 부동점. 이 부동점은 타원점도 쌍곡선 점은 아님.

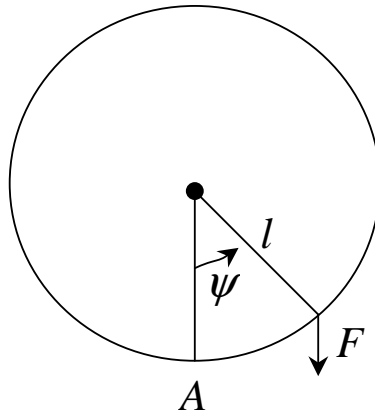
이러한 고립부동점의 부재는 이들 부동점이 구조적으로 불안정하다는 것을 예고하고 있다.

### 4.3.3 면적 흔들이

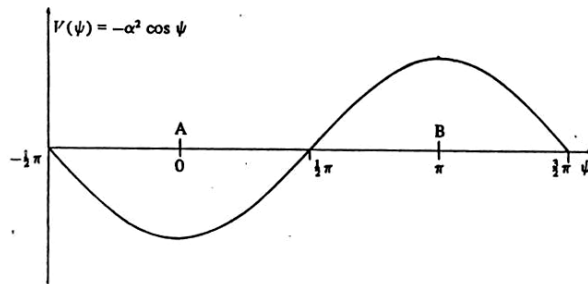
자유회전에 작은 섭동  $V(\psi)$ :  $\psi$ 의 주기 함수 ( $2\pi$  주기)

$$H = \frac{p^2}{2G} + V(\psi) \quad (4.33)$$

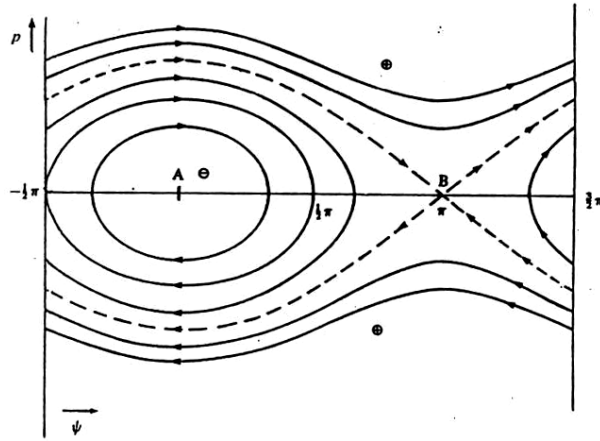
$$V(\psi) = -Fl \cos \psi \quad (4.34)$$



$$H(\psi, p) = \frac{p^2}{2} - \alpha^2 \cos \psi, \quad \alpha^2 = Fl \quad (4.35)$$



$$\dot{\psi} = p, \quad \dot{p} = -\alpha^2 \cos \psi \quad (4.36)$$



$\alpha^2$ 이 아무리 작아도 타원점과 쌍곡선점이 된다.

∴ 보기 4.3.2는 구조적 불안정

Rotation이나 libration은 주기 운동으로 그 주기

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(q) = E \quad (4.37)$$

$$p = \pm [2m(E - V)]^{1/2} \quad (4.38)$$

$$\dot{q} = \frac{p}{m} = \pm \left[ \frac{2}{m}(E - V) \right]^{1/2} \quad (4.39)$$

$$\int^t dt' = \pm \left( \frac{m}{2} \right)^{1/2} \int^q \frac{dq'}{\sqrt{E - V(q')}} \quad (4.40)$$

회전운동

$$T = \int_0^T dt' = \left( \frac{m}{2} \right)^{1/2} \left| \int_0^{2\pi} \frac{d\psi}{\sqrt{E - V(q')}} \right| \quad (4.41)$$

libration

$$V(q_1) = V(q_2) = E (q_1 < q_2) \quad (4.42)$$

$$T = 2 \left( \frac{m}{2} \right)^{1/2} \int_{q_1}^{q_2} \frac{d\psi}{\sqrt{E - V(q')}} \quad (4.43)$$

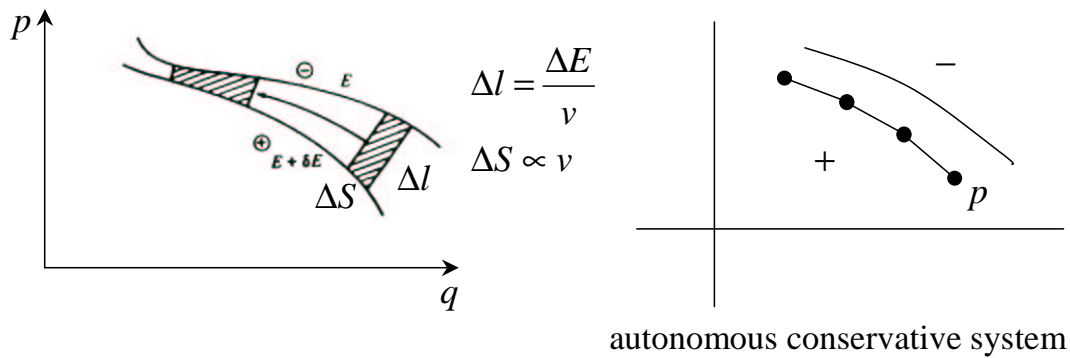
Hamiltonian 계

1. H-등고선 → phase flow

2. - 낮은 에너지 영역을 오른쪽에 끼고 흐른다.

3.  $H$ 의 기울기  $\rightarrow |\vec{v}|$

#### 4.4 면적보존성과 Liouville 정리



점  $p$ 에서 같은 시간간격  $\Delta t$ 으로 질점을 하나씩 떨어뜨리면 속도가 큰 곳에서는 간격이 벌어지고 속도가 작은 곳에서는 질점 사이의 간격이 좁다.

그 간격  $\Delta S = v\Delta t$

$$A = \Delta S \Delta l = v \Delta t \Delta l = \Delta E \Delta t, \quad \Delta l = \frac{\Delta E}{v} \quad (4.44)$$

$\Delta E, \Delta t$ 는 상수이므로 Hamiltonian 흐름에서 면적보존된다.  $\Delta t \rightarrow 0$

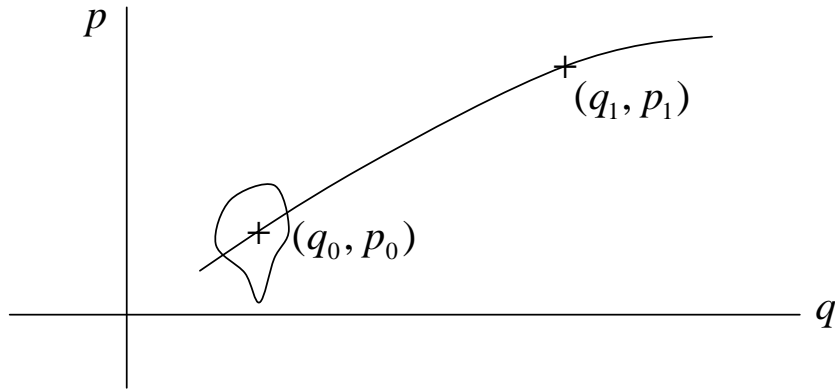
비자율계인 경우 (nonautonomous system)  $H(q, p, t)$ 을 시간의 걸함수 (explicit function) 등고선 (=위상흐름)의 방법은 적용불가.

Hamiltonian 함수값의 운동에 따르는 시간변화를 보자.

$$\frac{dH}{dt} = \frac{\partial H}{\partial t} \quad (4.45)$$

이 변화량은 현 위상위치에 고정되었다고 보았을 때 이 위상위치에서의  $H$ -함수값의 변화

즉,  $H = \text{const.}$ 에 따르는 운동이 아님



$(q_0, p_0), (q_1, p_1)$ 을 어떤 운동을 따르는 특정한 위상곡선 상에 있는 시간  $t_0$ 와  $t_1$  때의 두 위상점이라 하자.  $t_1 = t_0 + \delta t$ 라 놓자.

$q_1(t_1), p_1(t_1)$ 을 다음과 같이 전개한다.

$$q_1 = q(t_0 + \delta t) = q_0 + \delta t \frac{\partial H}{\partial p_0} + O(\delta t^2) \quad (4.46)$$

$$p_1 = p(t_0 + \delta t) = p_0 - \delta t \frac{\partial H}{\partial q_0} + O(\delta t^2) \quad (4.47)$$

위 식은 고정된  $t_0$ 와  $\delta t$ 에 대한  $(p_1, q_1)$ 과  $(p_0, q_0)$  사이의 변환식

임의의 폐곡선에 둘러싸인 영역의 면적이 이 변환식에 어떻게 변하는가는 그 Jacobian 값에만 의존한다.

$$J = \begin{vmatrix} \frac{\partial q_1}{\partial q_0} & \frac{\partial p_1}{\partial q_0} \\ \frac{\partial q_1}{\partial p_0} & \frac{\partial p_1}{\partial p_0} \end{vmatrix} \quad (4.48)$$

$$= \begin{vmatrix} 1 + \delta t \frac{\partial^2 H}{\partial p_0 \partial q_0} & -\delta t \frac{\partial^2 H}{\partial q_0^2} \\ \delta t \frac{\partial^2 H}{\partial p_0^2} & 1 - \delta t \frac{\partial^2 H}{\partial q_0 \partial p_0} \end{vmatrix} \quad (4.49)$$

$$= 1 + O(\delta t^2) = 1 + \delta t^2 \left[ \frac{\partial^2 H}{\partial p_0^2} \frac{\partial^2 H}{\partial q_0^2} - \left( \frac{\partial^2 H}{\partial q_0 \partial p_0} \right)^2 \right] \quad (4.50)$$

$\therefore$  면적 변화는  $\delta t^2$ 에 비례한다.

임의의 시간간격  $T$ 를  $N$ 으로 나누어  $\delta t = \frac{T}{N}$ 으로 잡으면 면적변화는  $\delta t$  시간 동안에  $(\frac{T}{N})^2$ 에 비례하고  $T$  시간 동안에는  $N(\frac{T}{N})^2 = \frac{T^2}{N}$ 에 비례하고  $N \rightarrow \infty, \delta \rightarrow 0$ 으로 보내면 변화량  $\rightarrow 0$ .

면적보존성  $\leftrightarrow$  Hamiltonian 계

$\therefore$  Any flow satisfying Hamilton's equations is area-preserving.